

Kreuztische XY Stages

KTM 40

- SYS 40 kompatibel
- verzugsarmes Aluminium
- reflexionsarm, schwarz eloxiert
- spielarme Schwalbenschwanzführung
- geschliffene Feingewindespindel mit Federvorspannung
- Schrittmotor mit Getriebe oder DC-Servomotor mit Encoder und Getriebe
- mit OWISid
- for use with SYS 40
- deformation-resistant aluminium
- reflection-poor, black anodized
- low-backlash dovetail guides
- ground fine-thread spindle spring loaded
- step motor with gear or DC servo motor with encoder and gear
- with OWISid

Optionen

- Hall-Effekt-Endschalter (reduzierter Stellweg)
- einachsiger Verschiebetisch VTM 40 (auf Anfrage)

Options

- Hall-effect limit switches (reduced travel)
- single axis translation stage VTM 40 (on request)

Die Kreuztische KTM 40 sind mit doppelten Schwalbenschwanzführungen höchster Präzision ausgestattet. Die Feingewindespindeln sind geschliffen und durch eine Feder vorgespannt. Dadurch sind exakte Stellbewegungen sowohl in X- als auch in Y-Richtung möglich. Die Apertur von \varnothing 15 mm bleibt über den gesamten Stellweg erhalten.

Die KTM 40 sind mit Schrittmotoren oder DC-Servomotoren lieferbar.

Auf Anfrage sind die einachsigen Ausführungen VTM 40 der Kreuztische erhältlich. Sie entsprechen den motorisierten MKT 40C und sind somit sehr flach und äußerst kompakt.

Alle Aluminiumteile haben eine hochwertige, schwarze Eloxal-Schutzschicht.



The KTM 40 XY stages are equipped with high-precision double-dovetail guides. The fine-thread spindles are grounded and preloaded. Therefore, precise travels, both in X and Y direction are possible. The aperture of \varnothing 15 mm is retained within the entire adjustment range. The KTM 40 are available with step motors or DC servo motors.

On request, the single axis components VTM 40 are available. They correspond to the motorized MKT 40C and are therefore very flat and also compact.

All aluminium parts have a top quality black anodized protective coating.

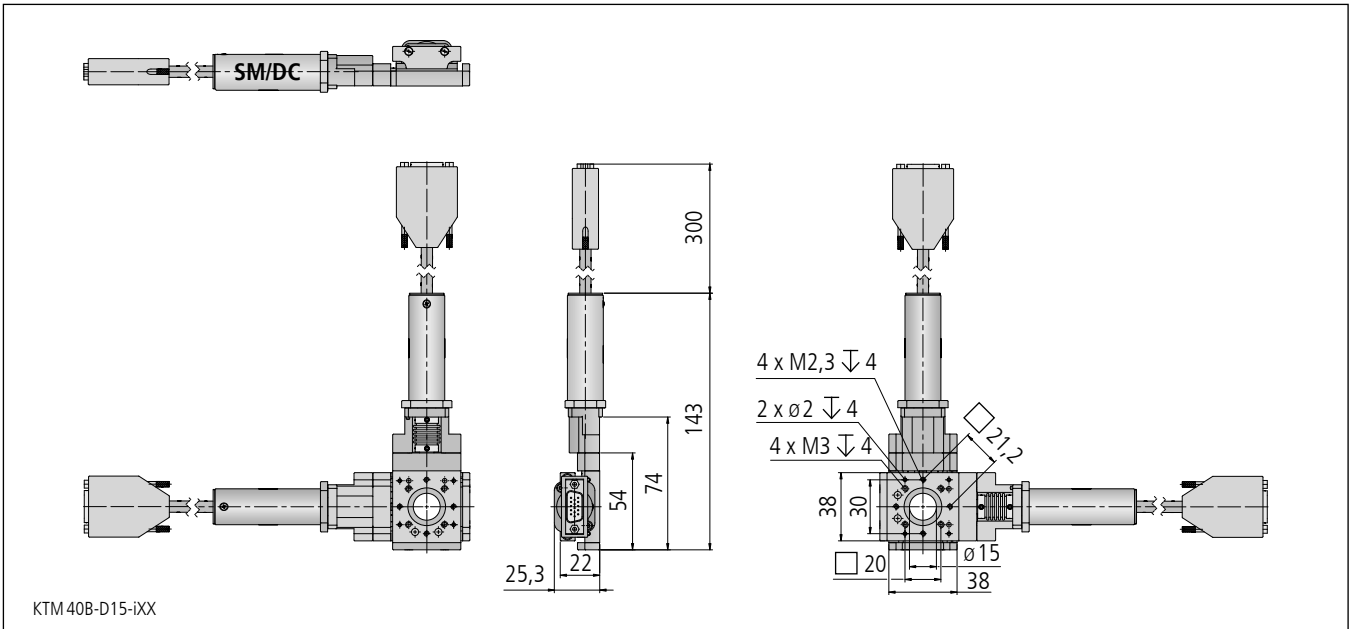
Bestellangaben/Ordering Information

Kreuztische/XY stages

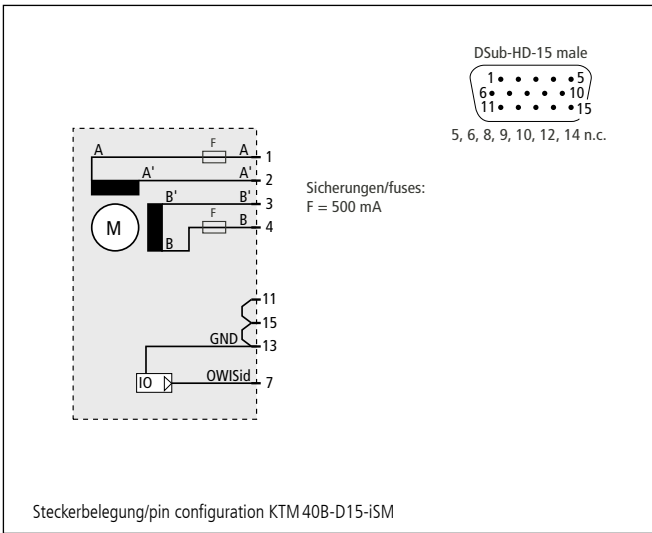
mit Schrittmotor/with step motor 5,5 mm Stellweg/travel	Typ/type KTM 40B-D15-iSM	Bestell-Nr./part no. 48.342.10CK
mit DC-Servomotor/with DC servo motor 5,5 mm Stellweg/travel	Typ/type KTM 40B-D15-iDS	Bestell-Nr./part no. 48.342.10ZP

Zubehör/Accessories

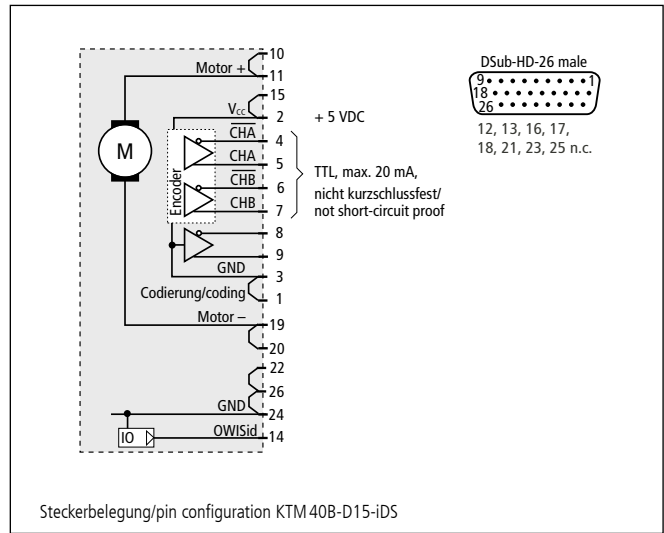
Reiter RT 40, 16 mm, mit Rändelschraube	slide RT 40, 16 mm, with knurled screw	RT 40-16-R-MVT 40	14.340.2000
Reiter RT 40, 34 mm, mit Rändelschraube	slide RT 40, 34 mm, with knurled screw	RT 40-34-R	14.021.0034
Fett für Spindeln und Führungen, 5 ml im Applikator	grease for spindles and guides, 5 ml in applicator	SST.F5	90.999.0005



KTM 40B-D15-iXX



Steckerbelegung/pin configuration KTM 40B-D15-iSM



Steckerbelegung/pin configuration KTM 40B-D15-iDS

Technische Daten/Technical Data KTM 40 (bei 20 °C/@20 °C, ohne Last/no load)

Nicht für Dauereinsatz geeignet/Not for long term use!

		Schrittmotor step motor	DC-Servomotor DC servo motor
Stellweg	travel		5,5 mm
Apertur	aperture		15 mm
Geschwindigkeit	velocity	max. 0,1	max. 0,2 mm/s
Tragkraft	load capacity	max. 10	N
Stellkraft	actuating force	max. 5	N
Kippmoment (Mx, My, Mz)	moment of tilt (Mx, My, Mz)	max. 1	Nm
Spindelsteigung	spindle pitch	0,4	mm
Wiederholfehler (bidirektional)	repeatability (bidirektional)	<20	µm
Positionierfehler	positioning error	<30	µm
Gierwinkel	yaw angle	<200	µrad
Nickwinkel	pitch angle	<200	µrad
Höhenschlag	vertical deviation	<2	µm
Seitenschlag	lateral deviation	<2	µm
Motorspannung	motor voltage	max. 50	max. 24 V
Motor-Haltespannung	holding voltage	1,6	— V
Motorstrom	motor current	max. 450 ¹⁾	max. 110 mA
Schritte/Impulse pro Motorumdrehung	steps/pulses per motor revolution	24 ²⁾	2048
Getriebeuntersetzung	gear reduction		7817:103
Gewicht	weight		~0,3 kg
Betriebsumgebungstemperatur ³⁾	ambient operating temperature ³⁾		+10 bis/up to +50 °C
Lagerungstemperatur ³⁾	storing temperature ³⁾		-20 bis/up to +70 °C

¹⁾ pro Phase/per phase ²⁾ im Vollschrittbetrieb/in full-step-mode ³⁾ ohne Betauung/without condensation

**Alle technischen Daten sind abhängig von Einbauweise, Anwendung und eingesetzter Steuerung.
All technical data depend on orientation, application and used control.**